



## Institut National Polytechnique

Cycle Préparatoire - 1ère année

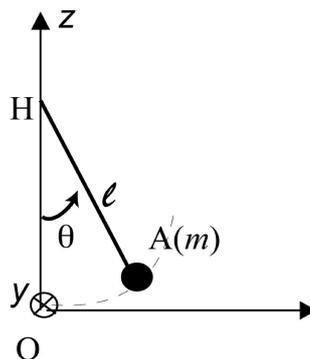
Examen de rattrapage de Mécanique 1 du 6 mai 2010, durée : 1 h 30

*Aucun document n'est autorisé ; les calculatrices sont interdites.*

*On rappelle que les correcteurs sont sensibles à la lisibilité des copies, à l'orthographe ainsi qu'au style, lequel, en aucun cas, ne doit être télégraphique. En outre, conformément à l'usage typographique international, les vecteurs sont représentés en gras.*

### A Pendule simple (13 points)

Dans un référentiel terrestre galiléen  $R(Oxyz)$ , où  $(Oz)$  est selon la verticale ascendante, on considère un pendule simple formé d'une masselotte  $A$ , de masse  $m = 30$  g, suspendue à l'extrémité d'un fil rigide de longueur  $l = 15$  cm, l'autre extrémité du fil tant fixée en  $H$  au bâti lié au référentiel  $R$  (voir figure ci-dessous). Dans le plan vertical du mouvement  $(xOz)$ , la position de  $A$  est repérée par l'angle  $\theta = (-\mathbf{e}_z, \mathbf{HA})$ . On désigne par  $h$  la distance  $OH$  telle que  $h = l$ . On note  $\mathbf{g} = -g \mathbf{e}_z$  le champ de pesanteur terrestre avec  $g = 9,81 \text{ m}\cdot\text{s}^{-2}$ .



Préambule : Déterminer, en fonction de  $l$  et  $\theta$  les composantes des vecteurs vitesse  $\mathbf{v}_{A/R}$  et accélération  $\mathbf{a}_{A/R}$  dans la base cylindrique définie par  $(\mathbf{e}_\rho, \mathbf{e}_\theta, -\mathbf{e}_y)$  avec  $\mathbf{e}_\rho = \mathbf{HA}/HA$ .

#### **PARTIE I** : Dynamique en référentiel galiléen

1. Effectuer le bilan des forces qui s'exercent sur  $A$  et les expliciter dans la base cylindrique.
2. En appliquant la relation fondamentale de la dynamique, déterminer l'équation différentielle du mouvement en  $\theta$ .
3. Déterminer l'expression de la période  $T_0$  des oscillations dans le cas des petits mouvements. Application numérique : calcul de  $T_0$ .

#### **PARTIE II** : Dynamique en référentiel non galiléen

4. Le référentiel  $R_1$ , d'origine  $\theta_1$ , lié au pendule par rapport auquel on étudie le mouvement, est maintenant en translation rectiligne par rapport au référentiel terrestre  $R$ , suivant l'axe des  $x$  avec  $\mathbf{a}_{O_1/R} = a_0 \mathbf{e}_x$ .
  - a) Déterminer les composantes, dans la base cylindrique, des forces d'inertie.

- b) En appliquant la relation fondamentale de la dynamique, trouver l'équation du mouvement en  $\theta$ , par rapport à  $R_1$ . Que devient cette équation dans le cas des petits mouvements ?
- c) Déterminer le moment des forces en  $H$ .
- d) Déterminer le moment cinétique de  $A$  en  $H$ .
- e) En appliquant le théorème du moment cinétique en  $H$ , déterminer l'équation différentielle du mouvement.
- f) En déduire, dans le cas des petites oscillations, la période  $T_1$  du mouvement. Comparer  $T_0$  et  $T_1$ , et commenter le résultat obtenu.

**B. Énergie d'une particule sur une ellipse (7 points)**

Une particule  $M$  de masse  $m$  décrit la trajectoire elliptique d'excentricité  $e$ , de demi-axes  $a$  et  $b$ , de centre  $O$ , et d'équation  $\mathbf{OM} = \mathbf{r} = a \cos(\omega t) \mathbf{i} + b \sin(\omega t) \mathbf{j}$ . Les vecteurs  $\mathbf{i}$  et  $\mathbf{j}$  désignent les vecteurs unitaires dans le repère cartésien  $(Oxy)$  orthonormé tandis que  $a$ ,  $b$  et  $\omega$  sont des constantes.

1. a) Montrer que la résultante  $\mathbf{F}$  des forces agissant sur  $M$  dérive d'une énergie potentielle  $\epsilon_p$  que l'on déterminera en fonction de  $m$ ,  $\omega$  et  $r = OM$ . On prendra  $\epsilon_p(r = 0) = 0$ .

b) En déduire le travail de  $\mathbf{F}$  lorsque la particule se déplace de  $M_1$  ( $OM_1 = r_1$ ) vers  $M_2$  ( $OM_2 = r_2$ ).

2. Montrer que l'énergie mécanique totale est conservée.

3. Déterminer les instants où l'énergie se répartit en quantités égales sous forme cinétique et sous forme potentielle.